

Modalités de contrôle des aptitudes et de l'acquisition des connaissances et des compétences

Compléter le tableau pour le semestre ou l'année

Ces modalités s'appliquent aux étudiants bénéficiant d'un régime spécial d'étude (RSE), à l'exception de celles définies pour les UE et ECUE spécifiées dans la décision de la composante annexée au contrat pédagogique de ces étudiants.

Lorsqu'il est indiqué "P ou D" pour la forme du contrôle de l'épreuve (colonnes M et T), cela signifie que l'épreuve est prévue en présentiel ("P") et qu'en cas de contexte sanitaire ne permettant pas son organisation sur site, le contrôle sera réalisé à distance ("D").

Pour les éléments pédagogiques dont l'épreuve est indiquée "P ou D", les étudiants seront avisés au moins 15 jours avant le début des épreuves de la modalité qui sera appliquée entre "P" ou "D".

Numéro de semestre (numéroté de S1 à S10, sinon "aucun") :

Année :

Diplôme :

Domaine (le cas échéant) :

Mention :

Parcours type :

Compensation entre semestre pour valider l'année (oui/non) :

Aucun
2023-2024
Licence Professionnelle

Mécanique-Robotique
Automatique, Robotique Industrielle et Assemblage (ARIA)
Non concerné

code élément	lib long	responsable	nature	crédits	CNU	CM	TD	TP	Session 1				session 2 O/N	Session 2						
									C. Terminal		%	C. Continu		Durée de l'épreuve	Nature de l'épreuve : - Examen écrit - Examen oral ou pratique - Rendu d'un livrable - Restitution orale	% de CT de session 2 dans moyenne de session	C. Continu	Coef. de la note de CC reportée dans la moyenne de 2e session	Forme du contrôle de l'épreuve : - A distance (D) - En présentiel (P) - En présentiel ou à distance en cas de crise sanitaire (P ou D)	
									Durée précise de l'épreuve en heure et/ou minutes (si l'épreuve est "Rendu d'un livrable", indiquer "sans objet")	Nature de l'épreuve : - Examen écrit - Examen oral ou pratique - Rendu d'un livrable - Restitution orale		Forme du contrôle de l'épreuve : - A distance (D) - En présentiel (P) - En présentiel ou à distance en cas de crise sanitaire (P ou D)								Nature et nombre minimal d'épreuves : - Examen écrit - Examen oral ou pratique - Rendu d'un livrable - Restitution orale
VT55MI	Semestre 5 Licence professionnelle ARIA	Oussama Barakat	SEM	30																
VT56MI	Semestre 6 Licence professionnelle ARIA	Oussama Barakat	SEM	30																
VT51MI	S5 Licence professionnelle ARIA		PAR	30																
VT60MI	S6 Licence professionnelle ARIA		PAR	30																
VT5MIW1	Connaissance générale de l'entreprise industrielle	Oussama Barakat	UE	6																
VT5YMICO	Communication pour l'entreprise	Oussama Barakat	UT	3	TIP	4	20													
VT5YMILA	Anglais	Jonathan Yelbert	UT	3	TAN			24		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMITO	Préparation au TOEIC	Caroline Gosselin	UT	0	TAN		18			100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMICE	Connaissance de l'entreprise	Oussama Barakat	ELC	0	61	10	14													
VT5MIW2	Bases pour l'ingénieur	Oussama Barakat	GU	6																
VT5YMIGP	Gestion de projet	Oussama Barakat	ELC	2	61	6	11	12		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMIMS	Sciences pour la conception de machines spéciales	Bruno Raguin	ELC	2	61		20			100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMIOP	Outils pour la productique	Oussama Barakat	ELC	0	61	15				100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMIRL	Réseaux locaux industriels	Christophe Perrard	ELC	2	61		10	8		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5MIW3	Informatique industrielle	Christophe Perrard	GU	6																
VT5YMO1	Outils informatiques 1	Christophe Perrard	ELC	2	61	4	4	8		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMISS	Asservissements	Cédric Clévy	ELC	2	61	10	11	16		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMIP1	Programmation des systèmes électroniques 1	Redwan Dahmouche	ELC	2	61	3	4	12		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMO2	Outils informatiques 2	Christophe Perrard	ELC	0	61	4	4	8		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMIP2	Programmation des systèmes électroniques 2	Redwan Dahmouche	ELC	0	61	4	4	8		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5MIW4	Robotique et périrobotique 1	Christophe Perrard	GU	6																
VT5YMIRO	Robotique 1	Christophe Perrard	ELC	3	61	9	9	28		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMIAS	Assemblage 1	Christophe Perrard	ELC	2	61		12	8		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5YMIV1	Vision 1	Christophe Perrard	ELC	1	61	9		16		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT5MIPJ	Projet industriel	Oussama Barakat	PRJ	6	61					100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6MIW1	Automatismes industriels	Oussama Barakat	GU	6																
VT6YMA1	Automatismes et applications 1	Dominique Gendreau	ELC	4	61	13	47	25		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMAA	Automatismes avancés	Dominique Gendreau	ELC	2	61	6	6	20		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6MIW2	Robotique et périrobotique 2	Christophe Perrard	GU	6																
VT6YMIRO	Robotique 2	Christophe Perrard	ELC	3	61	9	0	28		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMIV1	Vision 2	Soukalo Dembele	ELC	2	61	0		16		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMIAS	Assemblage 2	Christophe Perrard	ELC	1	61	0		0		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
	Cobotique	Abdendi Mohand Ousaid				6		16												
VT6MISG	Stage industriel	Oussama Barakat	STAG	18	61					100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6MIW3	Outils avancés de l'automaticien		GU	0																
VT6YMICE	Certification programmation automates niveau avancé	Christophe Perrard	ELC	0	61		50			100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMISA	Sécurité des appareils automatisés	Christophe Perrard	ELC	0	61		25			100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMA2	Automatismes et applications 2	Christophe Perrard	ELC	0	61		4	33		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6MIW4	Outils avancés du roboticien	Christophe Perrard	GU	0																
VT6YMIRA	Robotique avancée PHL	Christophe Perrard	ELC	0	61			24		100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMICO	Cobotique	Redwan Dahmouche	ELC	0	61	5	4			100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMICR	Certification robotique niveau programmeur	Christophe Perrard	ELC	0	61		20			100%	E - O - RL - RO	P ou D								
VT6YMIPIH	Programmation hors ligne des robots	Abdendi Mohand Ousaid	ELC	0	61			16		100%	E - O - RL - RO	P ou D								